

PLAN DOCENTE DE LA ASIGNATURA

Curso académico: 2026/2027

Identificación y características de la asignatura						
Código	501074					
Denominación (español)	Regulación Automática					
Denominación (inglés)	Automatic Regulation					
Titulaciones	Grado en Ingeniería Eléctrica (Rama Industrial) Grado en Ingeniería Mecánica (Rama Industrial)					
Centro	Escuela de Ingenierías Industriales					
Módulo	Tecnología Específica Electricidad (GIE) Optatividad (GIM)					
Materia	Electrónica de Potencia y Automatización Industrial (GIE) Diversificación en Electricidad (GIM)					
Carácter	Obligatoria (GIE) Optativa (GIM)	Créditos ECTS	6	Semestre	5	
Profesorado						
Nombre		Despacho	Correo-e		Página web	
Inés Tejado Balsera		D1.12x	itejbal@unex.es			
Área de conocimiento	Ingeniería de Sistemas y Automática					
Departamento	Ingeniería Eléctrica, Electrónica y Automática					
Profesor/a coordinador/a (si hay más de uno)						
Competencias (ver tabla en http://bit.ly/competenciasGrados)						
Competencias Básicas	Marcar con una "X"	Competencias Generales	Marcar con una "X"	Competencias Transversales	Marcar con una "X"	Competencias Específicas FB
CB1		CG1	X	CT1	X	CEFB1
CB2		CG2	X	CT2	X	CEFB2
CB3		CG3	X	CT3	X	CEFB3
CB4		CG4	X	CT4	X	CEFB4
CB5		CG5	X	CT5	X	CEFB5
		CG6	X	CT6	X	CEFB6
		CG7	X	CT7	X	
		CG8	X	CT8	X	
		CG9	X	CT9	X	
		CG10	X			
		CG11	X			
						CECRI1
						CECRI2
						CECRI3
						CECRI4
						CECRI5
						CECRI6
						CECRI7
						CECRI8
						CECRI9
						CECRI10
						CECRI11
						CECRI12
						CETE1
						CETE2
						CETE3
						CETE4
						CETE5
						CETE6
						CETE7
						CETE8
						CETE9
						CETE10
						CETE11
						CETE12
						CETE13
						CETE14
						CETE15
						CETE16
						CETE17
						CETE18
						CETE19
						CETE20
						CETFG
Contenidos						
Descripción general del contenido						
Teoría de control y regulación. Diseño de reguladores monovariantes. Control de sistemas eléctricos.						

Temario de la asignatura
Denominación del tema 1: Control realimentado Teoría y problemas (1 h) 1.1 Conceptos básicos. 1.2 Efectos de la realimentación. 1.3 Elementos básicos de un sistema de control realimentado. 1.4 Introducción al diseño. Práctica 1 (2,5 h de laboratorio): Introducción al proyecto de prácticas.
Denominación del tema 2: Comportamiento dinámico de sistemas LIT Teoría y problemas (10 h) 2.1 Sistemas LIT. 2.2 Respuesta temporal. 2.3 Respuesta en frecuencia. 2.4 Análisis en el plano complejo: lugar de las raíces. 2.5 Estabilidad. Práctica 2 (4 h de laboratorio): Modelado y análisis del comportamiento dinámico del sistema.
Denominación del tema 3: Control PID Teoría y problemas (6 h) 3.1 El controlador PID. 3.2 Estructuras del controlador PID. 3.3 Métodos de sintonía. 3.4 Modificaciones prácticas. Práctica 3 (6 h de laboratorio): Diseño de controladores PID.
Denominación del tema 4: Diseño de compensadores Teoría y problemas (7 h) 4.1 Generalidades sobre compensadores. 4.2 Diseño utilizando el lugar de las raíces. 4.3 Diseño utilizando la respuesta en frecuencia. 4.4 El PID como límite del compensador atraso-adelanto. Práctica 4 (6 h de laboratorio): Diseño de compensadores.
Denominación del tema 5: Consideraciones prácticas en sistemas de control Teoría y problemas (2 h) 5.1 Introducción. 5.2 Limitaciones. 5.3 Realizaciones de controladores. Práctica 5 (2 h de laboratorio): Implementación digital de controladores.

Actividades formativas								
Horas de trabajo del estudiante por tema		Horas Gran Grupo	Actividades prácticas				Actividad de seguimiento	No presencial
Tema	Total	GG	CH	L	O	S	TP	EP
1	5,5	1		2,5				2
2	38	10		4			1,5	22,5
3	31	6		6				19
4	35,5	7		6			1,5	21
5	14	2		2				10
Evaluación	26	4		2				20
Act. Ev. 1 (Temas 1 y 2)	7	1						6
Act. Ev. 2 (Temas 3 a 5)	7	1						6
Prueba Final	12	2		2				8
TOTAL	150	30		22,5			3	94,5

GG: Grupo Grande (85 estudiantes).

CH: Actividades de prácticas clínicas hospitalarias (7 estudiantes).

L: Actividades de laboratorio o prácticas de campo (15 estudiantes).

O: Actividades en sala de ordenadores o laboratorio de idiomas (20 estudiantes).

S: Actividades de seminario o de problemas en clase (40 estudiantes).

TP: Tutorías Programadas (seguimiento docente, tipo tutorías ECTS).

EP: Estudio personal, trabajos individuales o en grupo, y lectura de bibliografía.

Metodologías docentes

De entre las metodologías docentes incluidas en el plan de estudios del título, en la presente asignatura se utilizan las siguientes:

Metodologías docentes	Se indican con una "X" las utilizadas
1. Explicación y discusión de los contenidos teóricos.	X
2. Resolución, análisis y discusión de ejemplos de apoyo o de problemas previamente propuestos.	X
3. Exposición de trabajos previamente encargados a los estudiantes.	X
4. Desarrollo en laboratorio, aula de informática, campo, etc., de casos prácticos.	X
5. Resolución de dudas puntuales en grupos reducidos, para detectar posibles problemas del proceso enseñanza-aprendizaje y guía en los trabajos, prácticas y estudio del estudiante.	X
6. Búsqueda de información previa al desarrollo del tema o complementaria una vez que se han realizado actividades sobre el mismo.	X
7. Elaboración de trabajos, individualmente o en grupos.	X
8. Estudio de cada tema, que puede consistir en: estudios de contenidos, preparación de problemas o casos, preparación del examen, etc.	X
9. Visitas técnicas a instalaciones	

Resultados de aprendizaje

Aprender qué es un sistema dinámico de control, cuáles son sus subsistemas constituyentes y cuáles son las etapas que hay que cubrir para su realización.
 Conocer los métodos clásicos de modelado de los sistemas dinámicos lineales y saber los fundamentos para diseñar modelos de sistemas eléctricos.
 Analizar los sistemas a partir de sus modelos tanto en el régimen temporal como frecuencial.
 Entender el concepto de realimentación.
 Conocer las técnicas clásicas de control y calcular los parámetros de los reguladores para que los sistemas sigan las especificaciones que se hayan establecido para su funcionamiento.

Sistemas de evaluación

Criterios de evaluación:

1. Identificar, relacionar y saber aplicar de manera adecuada los métodos y procedimientos básicos de modelado, análisis y control de sistemas dinámicos (relacionado con: CG2, CG11, CT1, CETE8).
2. Plantear y resolver problemas y casos prácticos básicos de control, en los que, a partir de unas especificaciones de comportamiento, se elija la solución más adecuada de entre varias posibles (relacionado con: CG1, CG3, CG4, CG5, CG6, CG7, CG10, CG11, CT2, CT3, CT4, CETE8).
3. Conocer y usar de manera adecuada las herramientas informáticas y equipos que se empleen en las actividades prácticas (relacionado con: CG4, CG5, CT3, CETE8).
4. Planificar y ejecutar, de manera adecuada, los trabajos propuestos, tanto individuales como en equipo (relacionado con: CG1, CG3, CG6, CG7, CG8, CG9, CG10, CG11, CT4, CT6, CT7).
5. Redactar documentos y presentaciones técnicas con concreción y claridad (relacionado con: CG1, CG3, CG5, CG8, CG9, CG10, CG11, CT2, CT3, CT5, CT6).

Actividades de evaluación:

De entre las actividades de evaluación incluidas en el plan de estudios del título, en la presente asignatura se utilizan las siguientes:

	Rango establecido	Convocatoria ordinaria	Convocatoria extraordinaria	Evaluación global
1. Examen final teórico/práctico y/o exámenes parciales acumulativos y/o eliminatorios.	0%–80%	50%	70%	70%
2. Aprovechamiento de actividades prácticas realizadas en: aula, laboratorio, sala de ordenadores, campo, visitas, etc.	0%–50%	30%	30%	30%
3. Resolución y entrega de actividades (casos, problemas, informes, trabajos, proyectos, etc.), individualmente y/o en grupo (GG, SL, ECTS).	0%–50%	20%	---	---
4. Participación activa en clase.	0%–10%	---	---	---
5. Asistencia a las actividades presenciales.	0%–10%	---	---	---

Descripción de las actividades de evaluación:

Para los estudiantes que elijan la evaluación continua:

Actividad de evaluación 1:

- Esta actividad de evaluación se refiere a un examen final que consistirá en la resolución de una serie de ejercicios teórico-prácticos. Supondrá el 50% de la calificación final de la asignatura siempre y cuando su nota sea igual o superior a 5.
- Esta actividad puede ser superada mediante dos pruebas de evaluación parciales, consistentes también en la resolución de una serie de ejercicios teórico-prácticos, que se realizarán en horario de clase, de 1 hora de duración cada una de ellas. La primera corresponderá a los Temas 1 y 2, y la segunda, al resto de temas. La calificación obtenida será la media de las calificaciones parciales, siempre y cuando cada una de ellas sea igual o superior a 5. Si no se supera alguna, los estudiantes tendrán que realizar y superar la parte pendiente en el examen final.
- Esta actividad es recuperable.
- La nota de las evaluaciones parciales igual o superior a 5 se guardará para la convocatoria extraordinaria.

Actividad de evaluación 2:

- Esta actividad de evaluación se refiere a las actividades prácticas realizadas en el laboratorio. Supondrá el 30% de la calificación final de la asignatura siempre y cuando su nota sea igual o superior a 5.
- Las prácticas se evaluarán del siguiente modo:
 - En la convocatoria ordinaria: mediante un informe final de prácticas, que contendrá la resolución de cada una de las fases del proyecto de prácticas y que el estudiante entregará cuando se indique tras la finalización del proyecto.
 - En la convocatoria extraordinaria: mediante un examen de prácticas, que consistirá en la resolución de alguna/s de la/s actividades prácticas realizadas.
- En cuanto al informe final de prácticas (convocatoria ordinaria):
 - Se considerarán dos versiones: la versión preliminar, que será entregada al finalizar el semestre, y la final, a entregar durante el periodo de exámenes. Las fechas concretas de entrega serán consensuadas con los estudiantes. Entre ambas entregas, los estudiantes recibirán la evaluación de la versión preliminar, que podrán usar para hacer las correcciones oportunas para la versión final. Se dará más peso a la versión preliminar del informe para favorecer la evaluación continua. Los porcentajes se indicarán en la primera sesión de prácticas.
 - El formato vendrá establecido por la plantilla disponible en el espacio virtual de la asignatura en CVUEX. En ese documento se detallan las instrucciones para su redacción, así como el número máximo de páginas.
- Para la evaluación de esta actividad, se utilizará la rúbrica disponible en CVUEX. Algunos de los aspectos de esta rúbrica podrán consensuarse con los estudiantes antes del inicio de las prácticas. Asimismo, se tendrá en cuenta la asistencia a prácticas mediante un sistema de entregas que se establecerán para cada una de las fases del proyecto de prácticas.
- Esta actividad es recuperable.

Actividad de evaluación 3:

- Esta actividad se refiere a la resolución y entrega de tareas, ejercicios, etc. por parte del estudiante, fundamentalmente de manera individual, y supondrá el 20% de la calificación final de la asignatura. Sólo se tendrá en cuenta en la convocatoria ordinaria, siempre y cuando su entrega se haga dentro del plazo establecido. Las entregas durante el periodo de exámenes oficiales de dicha convocatoria no serán tenidas en cuenta.
- No es recuperable como tal en la convocatoria extraordinaria, pero sí mediante la actividad de evaluación 1.

Para los estudiantes que elijan la evaluación global:

La evaluación global tendrá lugar el mismo día asignado al examen final de cada convocatoria por la Subdirección de Ordenación Académica de la E.II.II. Constará de las siguientes pruebas:

Actividad de evaluación 1:

- Se realizará un examen teórico que supondrá el 70% en la calificación final de la asignatura siempre y cuando su nota sea mayor o igual que 5.

Actividad de evaluación 2:

- Se realizará un examen práctico que consistirá en resolver un ejercicio práctico similar a los desarrollados en horas de prácticas. Supondrá un 30% en la calificación final de la asignatura siempre y cuando su nota sea mayor o igual que 5.

Observaciones generales:

1. Toda actividad de evaluación se puntuará sobre 10 y posteriormente se le aplicará la ponderación correspondiente.
2. Se exigen unos conocimientos teóricos y prácticos (actividades de evaluación 1 y 2) mínimos para aprobar la asignatura, que se corresponden con un 5 sobre 10 en cada parte.
3. Cuando se incumpla alguna de las condiciones necesarias para aprobar la asignatura, la calificación de la asignatura será la mínima entre 4 y la obtenida en la parte aprobada, si la hubiera.

Bibliografía (básica y complementaria)

Bibliografía Básica:

- Presentaciones y apuntes de clase, así como otra documentación facilitada por el profesorado.
- Norman S. Nise, Control Systems Engineering. Wiley 2011 (6ª edición).
- Antonio Visioli. Practical PID Control. Springer 2006.
- Documentos de referencia citados por el profesor durante el desarrollo de las actividades docentes.
- Karl J. Aström, Richard M. Murray. Feedback Systems. An Introduction for Scientist and Engineers. Princeton 2008.

Bibliografía Complementaria:

- José Luis Guzmán Sánchez, Ramón Costa Castelló, Manuel Berenguel Soria, Sebastián Dormido Bencomo, Control Automático con herramientas interactivas. Pearson – UNED, 2012.

- G. F. Franklin, et al. Control de sistemas dinámicos con retroalimentación. Addison Wesley (varias ediciones).
- K. Ogata. Ingeniería de control moderna. Prentice Hall (varias ediciones).

Otros recursos y materiales docentes complementarios

- MOOC "*Dynamics and Control*" de Pedro Albertos:
<https://www.edx.org/course/dynamics-and-control>.
- Material complementario del libro *Feedback Systems. An Introduction for Scientist and Engineers*:
http://www.cds.caltech.edu/~murray/amwiki/index.php/Main_Page.